

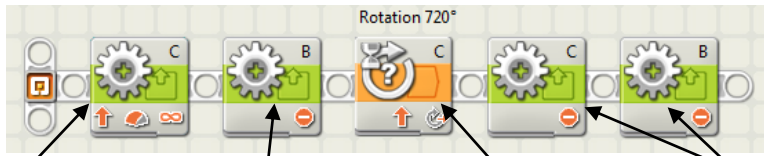


ACTIVITE NXT n°2

SYNTHESE

Comment faire se déplacer un robot ? Comment le faire avancer et reculer ?

1 - Un « crochet » :

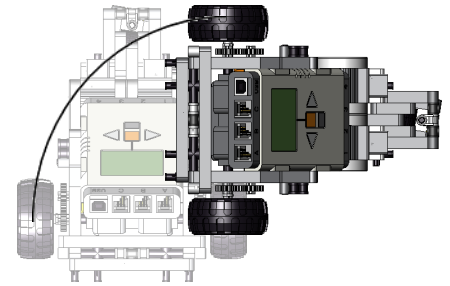


Bloc Moteur
Moteur C
Vers l'avant

Bloc Moteur
Moteur B
Arrêté

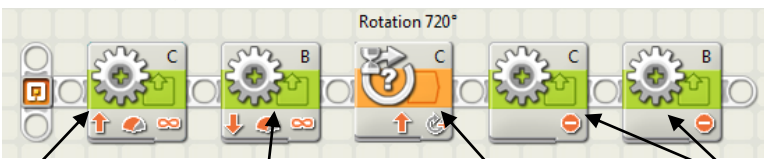
Bloc Attendre
Moteur C
Rotation 720°
Vers l'avant

Blocs Moteur
Moteur C
Moteur B
Arrêtés



Le robot effectue un « crochet » lorsqu'une roue reste fixe et que l'autre roue avance (ou recule).
Le centre de rotation du virage est situé au niveau de la roue fixe.

2 - Un « tour sur place » :

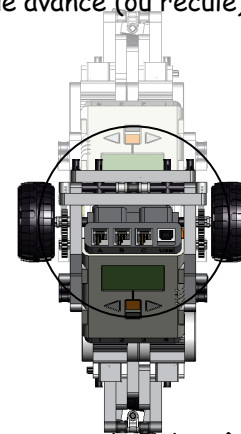


Bloc Moteur
Moteur C
Vers l'avant

Bloc Moteur
Moteur B
Vers l'arrière

Bloc Attendre
Moteur C
Rotation 720°
Vers l'avant

Blocs Moteur
Moteur C
Moteur B
Arrêtés



Le robot effectue un « tour sur place » lorsqu'une roue avance et que l'autre roue recule (à la même vitesse).
Le centre de rotation du virage est situé entre les deux roues.